

ARC WEEK

KUKA

SUIVI DE SOUDURE 3D





ARC WEEK

KUKA.SeamTechTracking

Technologie de vision laser 3D pour le soudage robotisé

- ✓ Suivi de joint sur toutes formes de pièces
- ✓ Configuration matérielle simple et préconfigurée
- ✓ Position de soudage modifiée en temps réel, qui s'adapte aux éventuelles déformations
- ✓ Compatible avec les procédés de soudage MIG/MAG et TIG
- ✓ Compatibilité avec Servorobot, Scansonic, BavariQ et Wenglor
- ✓ Correction temps réel dans le plan et en Z

Solutions avancées KUKA pour le suivi de joint

✓ Configuration logicielle

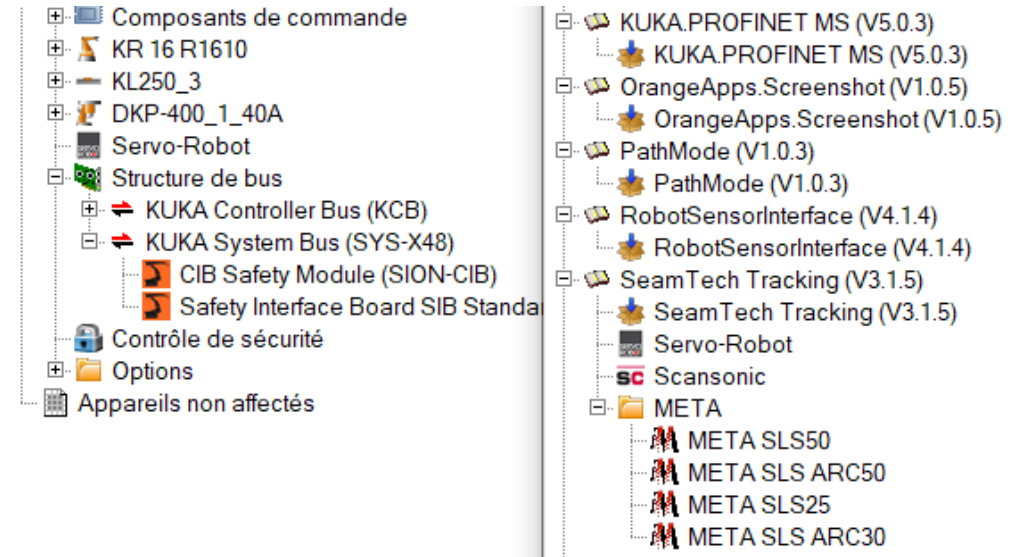
- Ajout des capteurs préintégré via WorkVisual
- Librairie complète de modèles et d'algorithmes de joint
- Possibilité de mixer plusieurs formes de joint sur une même application
- Communication en Ethernet-UDP
- Fonctions de diagnostic préconfigurées

✓ Packages technologiques

- ArcTech.Basic et ArcTech.Advanced
- SeamTech Tracking et Finding

✓ Fonctions disponibles

- Suivi de joint en temps réel
- Recherche de début de cordon
- Recherche de fin de cordon
- Recherche de marque (forme, joint spécifique)
- Programmation via des formulaires en ligne



```
SEAMTRACK INIT
```

```
LIN PT_APP CONT VEL=0.05 M/S CPDAT1 TOOL[1]:TORCHE BASE[16]:FI
```

```
SEAMTRACK ON DIST=-35 MM SET=S1
```

```
LIN PT_START CONT VEL=0.05 M/S CPDAT2 TOOL[1]:TORCHE BASE[16]:
```

```
SEAMTRACK OFF DIST=-30 MM KEEP OFFSET=TRUE
```

```
LIN PT_END CONT VEL=0.05 M/S CPDAT3 TOOL[1]:TORCHE BASE[16]:FI
```



ARC WEEK

Si vous êtes intéressé ou avez des questions :

Contact.france@kuka.com