



KR 600 R2830



Caractéristiques techniques

| | |
|---|---------------------|
| Portée maximum | 2826 mm |
| Charge maximum | 729 kg |
| Charge nominale | 600 kg |
| Charge supplémentaire nominale bâti de rotation / épaule / bras | 0 kg / 0 kg / 50 kg |
| Répétabilité de position (ISO 9283) | ± 0,08 mm |
| Nombre d'axes | 6 |
| Position de montage | Sol |
| Surface au sol | 1050 mm x 1050 mm |
| Poids | env. 2650 kg |

Caractéristiques des axes

| | |
|------------------------------|----------------|
| Plage de mouvements | |
| A1 | ±185 ° |
| A2 | -130 ° / 20 ° |
| A3 | -100 ° / 144 ° |
| A4 | ±350 ° |
| A5 | ±120 ° |
| A6 | ±350 ° |
| Vitesse avec charge nominale | |
| A1 | 80 °/s |
| A2 | 75 °/s |
| A3 | 70 °/s |
| A4 | 70 °/s |
| A5 | 70 °/s |
| A6 | 110 °/s |

Conditions de service

| | |
|--------------------------------------|-------------------------------|
| Température ambiante lors du service | 10 °C à 55 °C (283 K à 328 K) |
|--------------------------------------|-------------------------------|

Mode de protection

| | |
|---|------|
| Degré de protection (IEC 60529) | IP65 |
| Mode de protection poignet de robot (selon IEC 60529) | IP65 |

Commande

| | |
|------------|-------|
| Contrôleur | KR C4 |
|------------|-------|

Boîtier de commande portable

| | |
|------------------------------|---------------|
| Boîtier de commande portable | smartPAD KUKA |
|------------------------------|---------------|

Graphique d'enveloppe d'évolution

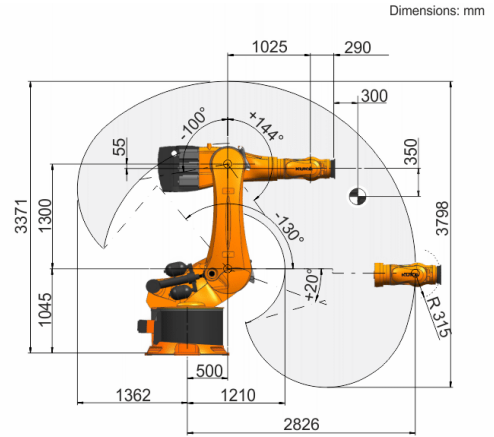
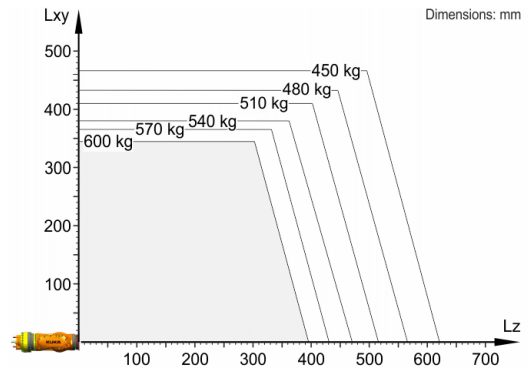


Diagramme des charges



Le KR 600 R2830 est conçu pour une charge nominale de 600 kg pour une utilisation optimale de la performance et de la dynamique du robot. En réduisant les distances de charges, il est également possible d'utiliser des charges plus élevées jusqu'à la charge maximum. Les cas de charge spécifiques doivent être contrôlés avec KUKA.Load. Notre assistance technique est à votre disposition pour vous conseiller.

Bride de fixation

