

KR 6 R1820



Dati tecnici

| | |
|--|---|
| Massimo raggio d'azione | 1820 mm |
| Carico massimo | - |
| Carico nominale | 6 kg |
| Carico aggiuntivo nominale giostra/culla/braccio | 0 kg / 0 kg / 10 kg |
| Ripetibilità di posizionamento (ISO 9283) | ± 0,04 mm |
| Numero assi | 6 |
| Posizione di montaggio | Pavimento; Soffitto; Parete; Angolo a scelta |
| Superficie di appoggio | 333,5 mm x 307 mm |
| Peso | ca. 168 kg |

Dati degli assi

| | |
|------------------------------------|----------------|
| Campo di movimentazione | |
| A1 | ±170 ° |
| A2 | -185 ° / 65 ° |
| A3 | -137 ° / 163 ° |
| A4 | ±185 ° |
| A5 | ±120 ° |
| A6 | ±350 ° |
| Velocità con carico utile nominale | |
| A1 | 220 °/s |
| A2 | 210 °/s |
| A3 | 270 °/s |
| A4 | 381 °/s |
| A5 | 311 °/s |
| A6 | 492 °/s |

Condizioni d'esercizio

Temperatura ambiente per il funzionamento da 5 °C a 45 °C (da 278 K a 318 K)

Classe di protezione

| | |
|---|------|
| Classe di protezione (IEC 60529) | IP54 |
| Classe di protezione del polso centrale (IEC 60529) | IP54 |

Sistema di controllo

| | |
|----------------------|-------------------------------------|
| Sistema di controllo | KR C4 smallsize-2; KR C4 compact |
|----------------------|-------------------------------------|

Dispositivo di comando portatile

Dispositivo di comando portatile

KUKA smartPAD

Grafica dello spazio di lavoro

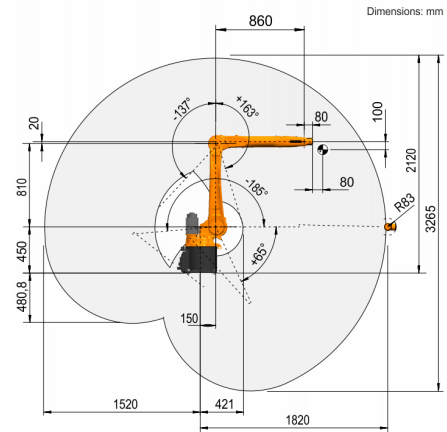
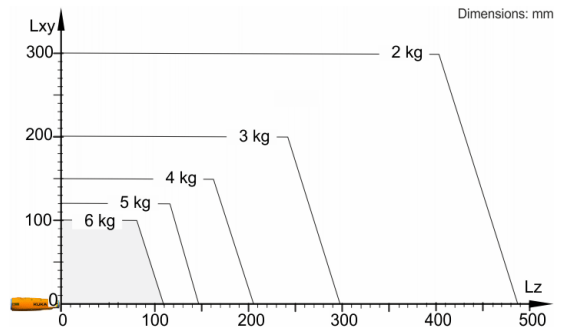


Grafico della portata



Il KR 6 R1820 è progettato per una portata nominale di 6 kg in grado di sfruttare al meglio le prestazioni e la dinamicità del robot. Con distanze di carico ridotte possono essere utilizzati anche carichi maggiori fino al carico utile massimo. La situazione di carico specifica deve essere verificata con KUKA.Load. Per un'ulteriore consulenza il servizio di assistenza KUKA rimane a vostra disposizione.

Flangia d'attacco

