

KR 10 R1420 HP



Caractéristiques techniques

Portée maximum	1420 mm
Charge nominale	10 kg
Charge supplémentaire nominale bâti de rotation / épaule / bras	0 kg / 0 kg / 10 kg
Charge totale nominale	20 kg
Répétabilité de position (ISO 9283)	± 0,04 mm
Nombre d'axes	6
Position de montage	Sol; Plafond; Mur
Surface au sol	333,5 mm x 307 mm
Poids	env. 160 kg

Caractéristiques des axes

Plage de mouvements

A1	±170 °
A2	-185 ° / 65 °
A3	-137 ° / 163 °
A4	±185 °
A5	±120 °
A6	±350 °

Vitesse avec charge nominale

A1	220 °/s
A2	210 °/s
A3	270 °/s
A4	381 °/s
A5	311 °/s
A6	492 °/s

Conditions de service

Température ambiante lors du service	5 °C à 45 °C (278 K à 318 K)
--------------------------------------	------------------------------

Degré de protection

Degré de protection	IP65
Degré de protection du poignet en ligne	IP67

KUKA Roboter GmbH

Zugspitzstrasse 140, 86165 Augsburg, Allemagne. Tél. : +49 821 797-4000, www.kuka-robotics.com

L'ensemble des indications relatives à la nature et à l'emploi des produits n'est donné qu'à titre indicatif et ne saurait constituer un engagement quant à leurs caractéristiques. Seul l'objet du contrat spécifié fait foi et nous engage pour nos fournitures et prestations. Caractéristiques techniques et illustrations sans engagement pour les livraisons. Sous réserve de modifications.

0000-258-988 / V6.1 / 23.12.2016 / fr



Contrôleur

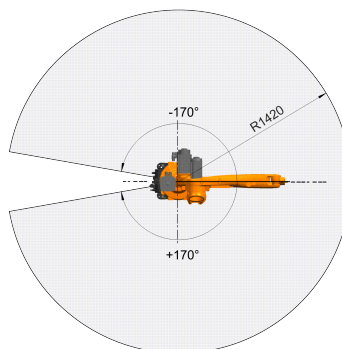
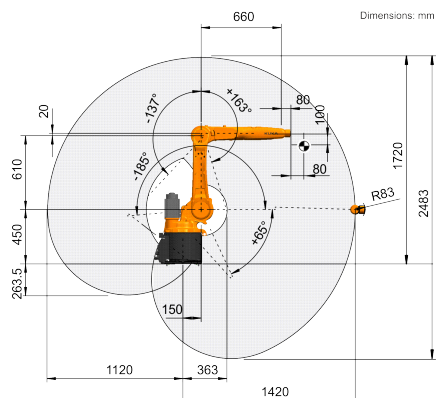
Contrôleur	KR C4 smallsize-2; KR C4 compact
------------	-------------------------------------



Boîtier de commande portable

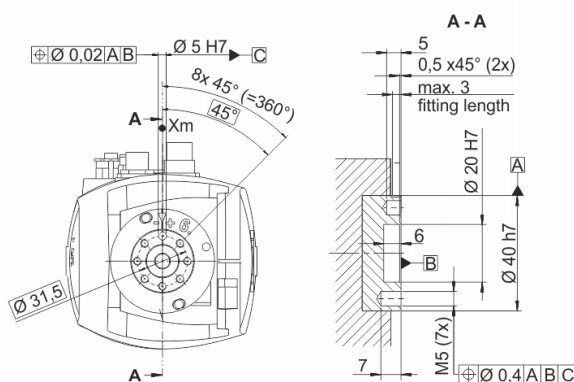
Boîtier de commande portable	KUKA smartPAD
------------------------------	---------------

Graphique d'enveloppe d'évolution



Bride de fixation

Dimensions: mm



KUKA