



KR 3 D1200 HM



Caractéristiques techniques

Portée maximum	600 mm
Diamètre maximum	1200 mm
Charge maximum	6 kg
Charge nominale	3 kg
Répétabilité de position (ISO 9283)	± 0,1 mm
Nombre d'axes	4
Position de montage	Plafond
Surface au sol	1500 mm x 1500 mm
Poids	env. 95 kg

Caractéristiques des axes

Plage de mouvements	
A1	-120 ° / 40 °
A2	-120 ° / 40 °
A3	-120 ° / 40 °
A4	±255 °
A5	-
A6	-
Vitesse avec charge nominale	
A1	168 °/s
A2	168 °/s
A3	168 °/s
A4	162 °/s
A5	-
A6	-

Conditions de service

Température ambiante lors du service	0 °C à 45 °C (273 K à 318 K)
--------------------------------------	------------------------------

Mode de protection

Degré de protection (IEC 60529)	IP67
Mode de protection poignet de robot (selon IEC 60529)	IP69K

Contrôleur

Contrôleur	KR C5 micro
------------	-------------

Boîtier de commande portatif

Boîtier de commande portatif	KUKA smartPAD-2
------------------------------	-----------------

Graphique d'enveloppe d'évolution

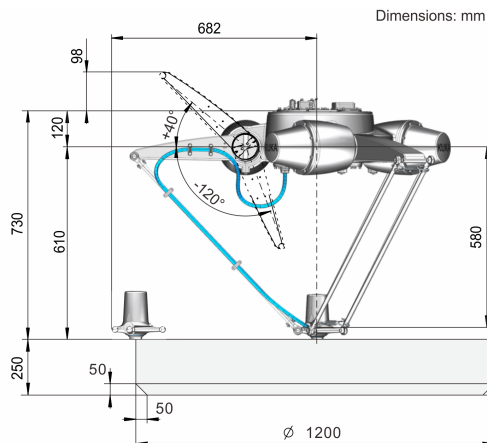
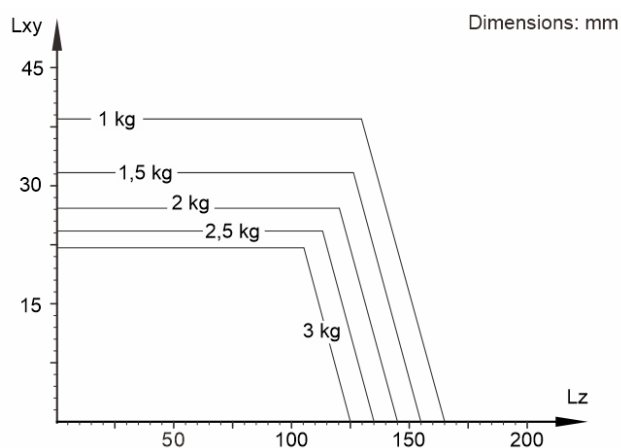


Diagramme des charges



KR 3 D1200 HM est conçu pour une charge nominale de 3 kg pour une utilisation optimale de la performance et de la dynamique du robot. En réduisant les distances de charges, il est également possible d'utiliser des charges plus élevées jusqu'à la charge maximum. Les cas de charge spécifiques doivent être contrôlés avec KUKA.Load. Notre assistance technique KUKA Support est à votre disposition pour vous conseiller.

Bride de fixation

