



## KR 3 D1200 HM



### Dane techniczne

Maksymalny zasięg	600 mm
Maksymalna średnica	1200 mm
Kubatura zakresu roboczego	-
Obciążenie maksymalne	6 kg
Obciążenie znamionowe	3 kg
Liczba osi	4
Liczba sterowanych osi	4
Dokładność powtarzania pozycji (ISO 9283)	± 0,1 mm
Rodzaj montażu	Strop
Powierzchnia ustawienia	1500 mm x 1500 mm
Masa	ok. 95 kg
Kolor standardowy	Stal nierdzewna
Poziom hałasu	< 75 dB (A)

### Dane osi

Zakres ruchu	
A1	-120 ° / 40 °
A2	-120 ° / 40 °
A3	-120 ° / 40 °
A4	±255 °
Prędkość przy obciążeniu znamionowym	
A1	168 °/s
A2	168 °/s
A3	168 °/s
A4	162 °/s

### Warunki eksploatacji

Temperatura otoczenia podczas eksploatacji	0 °C do 45 °C (273 K do 318 K)
--------------------------------------------	--------------------------------

### Stopień ochrony

Rodzaj zabezpieczenia (IEC 60529)	IP67
Stopień ochrony końcówki robota (IEC 60529)	IP69K

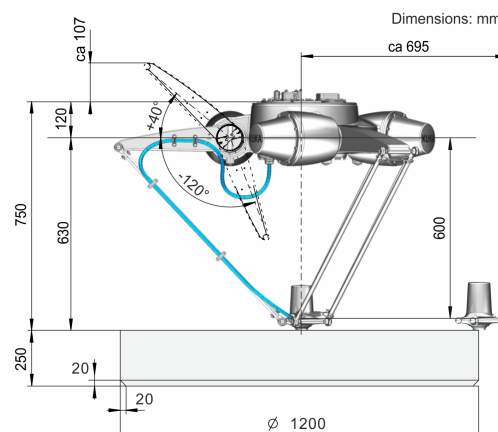
### Sterownik

Układ sterowania	KR C5 micro
------------------	-------------

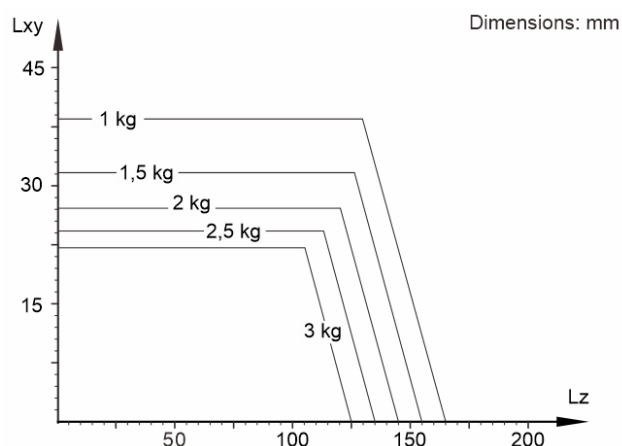
### Ręczny programator

Ręczny programator	KUKA smartPAD-2
--------------------	-----------------

### Grafika pomieszczenia roboczego



### Wykres udźwignięć



KR 3 D1200 HM jest przeznaczony do obciążenia znamionowego wynoszącego 3 kg, które umożliwia optymalne wykorzystanie jego osiągnięć i dynamiki. Przy zredukowanych odstępach między obciążeniami można stosować większe obciążenia aż do maksymalnego udźwignięcia. Specyficzne obciążenie musi zostać sprawdzone za pomocą KUKA.Load. Więcej informacji można uzyskać w dziale wsparcia technicznego KUKA.

### Kołnierz montażowy

