



## KR 10 R1100-2



### Caractéristiques techniques

Portée maximum	1101 mm
Charge maximum	11,1 kg
Répétabilité de position (ISO 9283)	± 0,02 mm
Nombre d'axes	6
Position de montage	Sol; Plafond; Mur; Angle quelconque
Surface au sol	208 mm x 208 mm
Poids	env. 55 kg

### Caractéristiques des axes

Plage de mouvements	
A1	±170 °
A2	-190 ° / 45 °
A3	-120 ° / 156 °
A4	±185 °
A5	±120 °
A6	±350 °

### Conditions de service

Température ambiante lors du service	0 °C à 45 °C (273 K à 318 K)
--------------------------------------	------------------------------

### Mode de protection

Degré de protection (IEC 60529)	IP65 / IP67
Degré de protection du poignet en ligne (IEC 60529)	IP65 / IP67

### Contrôleur

Contrôleur	KR C4 compact
------------	---------------

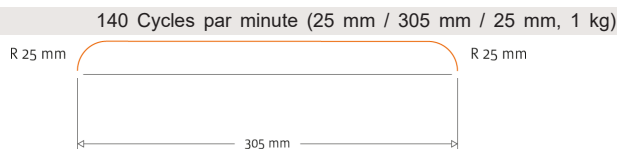
### Certificats

Exigences ESD	IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20
---------------	-------------------------------

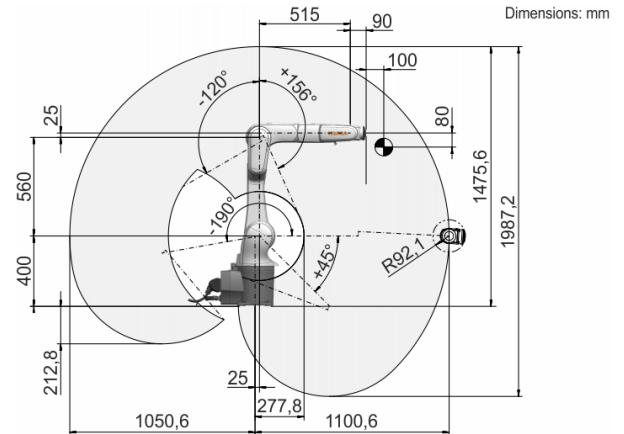
### Boîtier de commande portatif

Boîtier de commande portatif	KUKA smartPAD
------------------------------	---------------

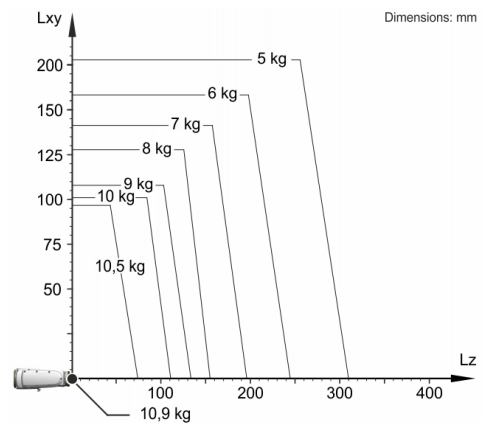
### Temps de cycle



### Graphique d'enveloppe d'évolution



### Diagramme des charges



KR 10 R1100-2 est conçu pour une charge nominale de 5 kg pour une utilisation optimale de la performance et de la dynamique du robot. En réduisant les distances de charges, il est également possible d'utiliser des charges plus élevées jusqu'à la charge maximum. Les cas de charge spécifiques doivent être contrôlés avec KUKA.Load. Notre assistance technique KUKA Support est à votre disposition pour vous conseiller.

### Bride de fixation

