

KR 8 R1640-2 arc HW



技术数据

| | |
|-------------------|-------------------|
| 最大运动范围 | 1641 mm |
| 额定负荷 | 8 kg |
| 最大负载能力 | 10.7 kg |
| 转盘/大臂/小臂的最大附加负载 | - |
| 位姿重复精度 (ISO 9283) | ± 0.04 mm |
| 轴数 | 6 |
| 安装位置 | 地面; 天花板 |
| 占地面积 | 333.5 mm x 307 mm |
| 重量 | 约 172 kg |

轴数据

| | |
|----------|----------------|
| 运动范围 | |
| A1 | ±170 ° |
| A2 | -185 ° / 65 ° |
| A3 | -119 ° / 181 ° |
| A4 | ±165 ° |
| A5 | -115 ° / 140 ° |
| A6 | ±350 ° |
| 额定负载时的速度 | |
| A1 | 220 °/s |
| A2 | 210 °/s |
| A3 | 270 °/s |
| A4 | 430 °/s |
| A5 | 430 °/s |
| A6 | 628 °/s |

运行条件

| | |
|---------------------|---------------------------------|
| 运行时的环境温度 | 0 °C 至 55 °C (273 K 至 328 K) |
| 洁净室等级 (ISO 14644-1) | 40 % 倍率时为 5 级; 80 % 倍率时为 5 级 |

防护等级

| | |
|------------------------|------|
| 防护等级 (IEC 60529) | IP65 |
| 机器人机械手防护等级 (IEC 60529) | IP54 |

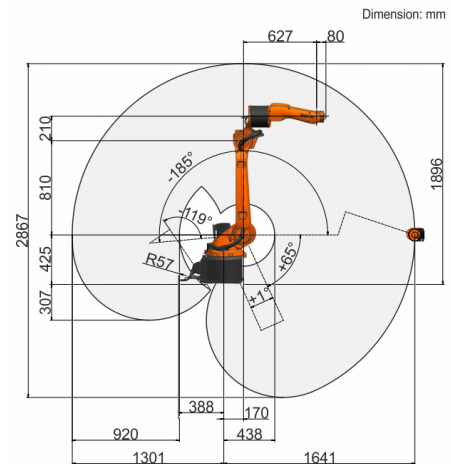
控制器

| | |
|------|-------|
| 控制系统 | KR C5 |
|------|-------|

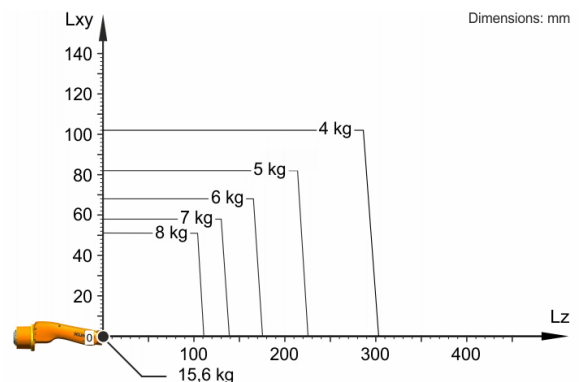
认证书

| | |
|--------|--------------------------------|
| ESD 要求 | IEC61340-5-1 ; ANSI/ESD S20.20 |
|--------|--------------------------------|

工作空间图



负载图



KR 8 R1640-2 arc HW 设计用于 8 kg 的额定负载能力, 以便最佳利用机器人的性能和动态性。仅在质量重心位置为 0 mm 且安装了针对负载规格优化过的附加负载时, 10.7 kg 的最大负载能力才适用。必须用 KUKA.Load 或 KUKA Compose 检查特殊的负载情况。如果需要详细咨询, 请联系 KUKA 支持部。

连接法兰

