

KR 140 R3200-2 PA



Caractéristiques techniques

Portée maximum	3195 mm
Charge maximum	180 kg
Charge nominale	140 kg
Charge supplémentaire nominale bâti de rotation / épaule / bras	0 kg / 0 kg / 50 kg
Répétabilité de position (ISO 9283)	± 0,07 mm
Nombre d'axes	5
Position de montage	Sol
Surface au sol	754 mm x 754 mm
Poids	env. 1017 kg

Caractéristiques des axes

Plage de mouvements	
A1	±185 °
A2	-140 ° / -5 °
A3	0 ° / 165 °
A4	-
A5	-55 ° / 150 °
A6	±350 °
Vitesse avec charge nominale	
A1	137 °/s
A2	111 °/s
A3	119 °/s
A4	-
A5	225 °/s
A6	321 °/s

Conditions de service

Température ambiante lors du service	0 °C à 55 °C (273 K à 328 K)
--------------------------------------	------------------------------

Mode de protection

Degré de protection (IEC 60529)	IP65
Mode de protection poignet de robot (selon IEC 60529)	IP65

Contrôleur

Contrôleur	KR C5
------------	-------

Boîtier de commande portatif

Boîtier de commande portatif	KUKA smartPAD-2
------------------------------	-----------------

Graphique d'enveloppe d'évolution

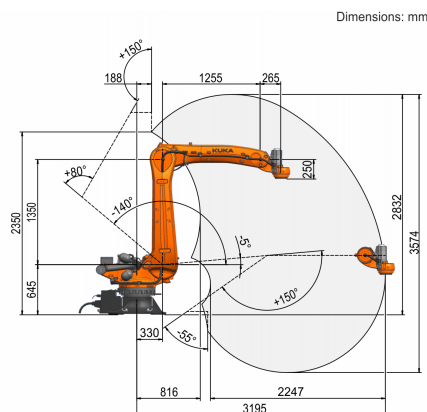
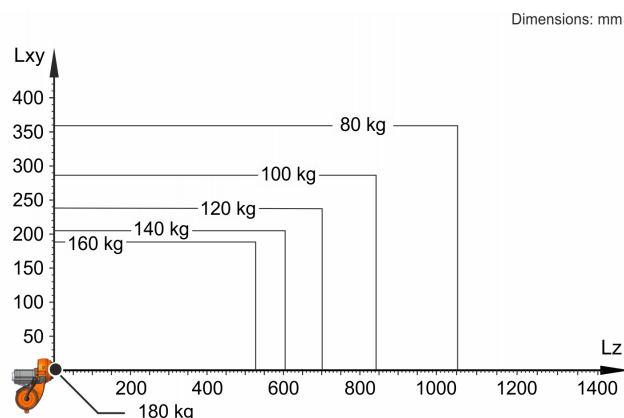


Diagramme des charges



KR 140 R3200-2 PA est conçu pour une charge nominale de 140 kg pour une utilisation optimale de la performance et de la dynamique du robot. En réduisant les distances de charges, il est également possible d'utiliser des charges plus élevées jusqu'à la charge maximum. Les cas de charge spécifiques doivent être contrôlés avec KUKA.Load. Notre assistance technique KUKA Support est à votre disposition pour vous conseiller.

Bride de fixation

