



KR 70 R2100 F



Caractéristiques techniques

Portée maximum	2101 mm
Charge maximum	85 kg
Charge nominale	70 kg
Charge supplémentaire nominale bâti de rotation / épaule / bras	0 kg / 0 kg / 20 kg
Répétabilité de position (ISO 9283)	± 0,05 mm
Nombre d'axes	6
Position de montage	Sol; Plafond; Mur; Angle quelconque
Surface au sol	603 mm x 480 mm
Poids	env. 536 kg

Caractéristiques des axes

Plage de mouvements	
A1	±185 °
A2	-175 ° / 60 °
A3	-120 ° / 165 °
A4	±180 °
A5	±125 °
A6	±350 °
Vitesse avec charge nominale	
A1	180 °/s
A2	158 °/s
A3	160 °/s
A4	230 °/s
A5	230 °/s
A6	320 °/s

Conditions de service

Température ambiante lors du service	0 °C à 55 °C (273 K à 328 K)
--------------------------------------	------------------------------

Mode de protection

Degré de protection (IEC 60529)	IP65
Mode de protection bras (selon IEC 60529)	IP65 / IP67
Mode de protection poignet de robot (selon IEC 60529)	IP65 / IP67

Contrôleur

Contrôleur	KR C4
------------	-------

Boîtier de commande portatif

Boîtier de commande portatif	KUKA smartPAD
------------------------------	---------------

Graphique d'enveloppe d'évolution

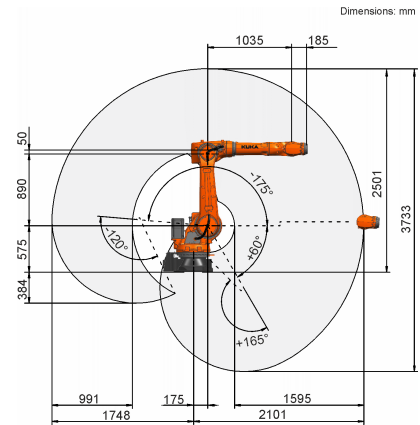
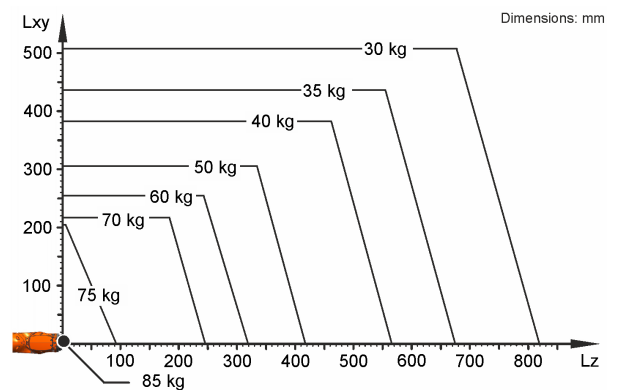


Diagramme des charges



KR 70 R2100 F est conçu pour une charge nominale de 70 kg pour une utilisation optimale de la performance et de la dynamique du robot. En réduisant les distances de charges, il est également possible d'utiliser des charges plus élevées jusqu'à la charge maximum. Les cas de charge spécifiques doivent être contrôlés avec KUKA.Load. Notre assistance technique KUKA Support est à votre disposition pour vous conseiller.

Bride de fixation

