



KR 500 R2830 C-F



技术数据

| | |
|-------------------|-------------------|
| 最大运动范围 | 2485 mm |
| 额定负荷 | 500 kg |
| 最大负载能力 | 611 kg |
| 转盘/大臂/小臂的最大附加负载 | - |
| 位姿重复精度 (ISO 9283) | ± 0.08 mm |
| 轴数 | 6 |
| 安装位置 | 天花板 |
| 占地面积 | 1050 mm x 1050 mm |
| 重量 | 约 2385 kg |

轴数据

| | |
|----------|----------------|
| 运动范围 | |
| A1 | ±185 ° |
| A2 | -130 ° / 20 ° |
| A3 | -100 ° / 144 ° |
| A4 | ±350 ° |
| A5 | ±120 ° |
| A6 | ±350 ° |
| 额定负载时的速度 | |
| A1 | 90 °/s |
| A2 | 80 °/s |
| A3 | 75 °/s |
| A4 | 90 °/s |
| A5 | 83 °/s |
| A6 | 130 °/s |

运行条件

| | |
|----------|-------------------------------|
| 运行时的环境温度 | 10 °C 至 55 °C (283 K 至 328 K) |
|----------|-------------------------------|

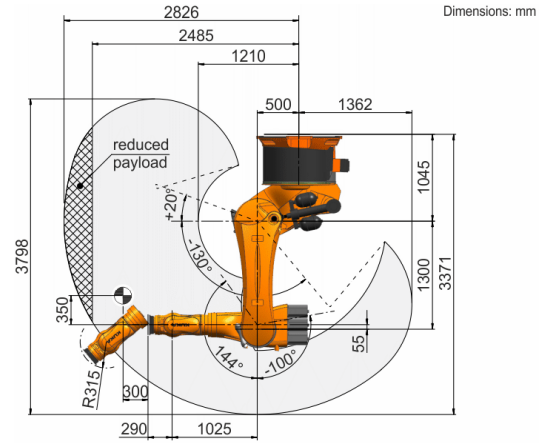
防护等级

| | |
|------------------------|------|
| 防护等级 (IEC 60529) | IP65 |
| 机器人机械手防护等级 (IEC 60529) | IP67 |

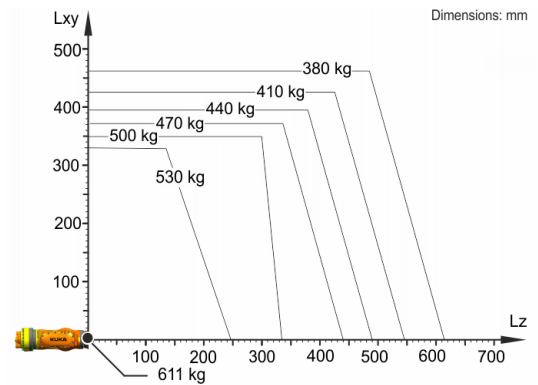
控制器

| | |
|------|-----------------|
| 控制系统 | KR C5; KR C4 |
|------|-----------------|

工作空间图



负载图



KR 500 R2830 C-F 设计用于 500 kg 的额定负载能力, 以便最佳利用机器人的性能和动态性。仅在质量重心位置为 0 mm 且安装了针对负载规格优化过的附加负载时, 611 kg 的最大负载能力才适用。必须用 KUKA.Load 或 KUKA Compose 检查特殊的负载情况。如果需要详细咨询, 请联系 KUKA 支持部。

连接法兰

