



## KR 210 R3100-2 F



### Dati tecnici

Massimo raggio d'azione	3100 mm
Carico nominale	210 kg
Carico massimo	281 kg
Massimo carico addizionale giostra/culla/braccio	300 kg / 130 kg / 150 kg
Ripetibilità di posizionamento (ISO 9283)	± 0,05 mm
Numero assi	6
Posizione di montaggio	Pavimento
Superficie di appoggio	754 mm x 754 mm
Peso	ca. 1134 kg

### Dati degli assi

Campo di movimentazione	
A1	±185 °
A2	-140 ° / -5 °
A3	-120 ° / 168 °
A4	±350 °
A5	±122,5 °
A6	±350 °
Velocità con carico utile nominale	
A1	105 °/s
A2	94 °/s
A3	100 °/s
A4	136 °/s
A5	129 °/s
A6	206 °/s

### Condizioni d'esercizio

Temperatura ambiente per il funzionamento da 0 °C a 55 °C (da 273 K a 328 K)

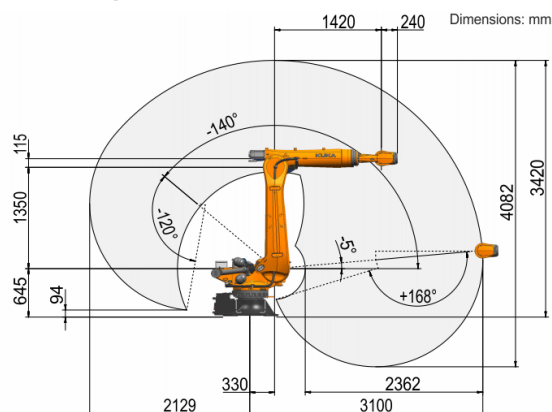
### Classe di protezione

Classe di protezione (IEC 60529)	IP65 / IP67
Classe di protezione polso del robot (IEC 60529)	IP65 / IP67

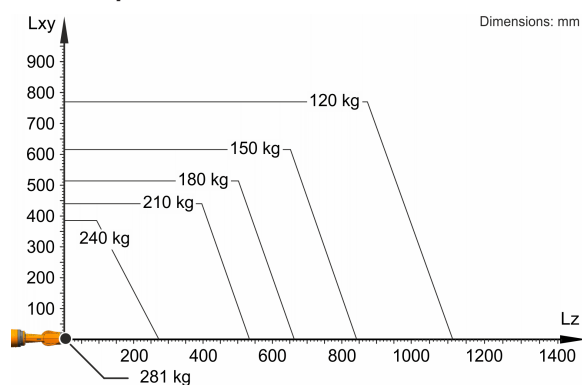
### Sistema di controllo

Sistema di controllo	KR C5; KR C4
----------------------	-----------------

### Grafica dello spazio di lavoro



### Grafico della portata



Il KR 210 R3100-2 F è progettato per una portata nominale di 210 kg in grado di sfruttare al meglio le prestazioni e la dinamicità del robot. Il carico utile massimo di 281 kg vale solo quando sono applicati una posizione del baricentro di 0 mm e un carico aggiuntivo ottimizzato per la situazione di carico. La situazione di carico specifica deve essere verificata con KUKA.Load o KUKA Compose. Per un'ulteriore consulenza il servizio di assistenza KUKA rimane a vostra disposizione.

### Flangia d'attacco

