

## KR 10 R1440-2



### Teknik özellikler

Maksimum erişim mesafesi	1440 mm
Nominal taşıma kapasitesi	10 kg
Maksimum taşıma kapasitesi	14,3 kg
Azami ilave yük, döner tabla/bağlantı kolu/kol	20 kg / 15 kg / 15 kg
Konumu tekrarlama hassasiyeti (ISO 9283)	± 0,04 mm
Aks sayısı	6
Bağlantı konumu	Zemin; Tavan; Duvar; herhangi bir açı
Kurulum alanı	333,5 mm x 307 mm
Ağırlık	yakl. 153 kg

### Aks verileri

Hareket aralığı	
A1	±170 °
A2	-185 ° / 65 °
A3	-137 ° / 163 °
A4	±185 °
A5	±120 °
A6	±350 °
Nominal taşıma kapasitesinde hız	
A1	220 °/s
A2	210 °/s
A3	270 °/s
A4	381 °/s
A5	311 °/s
A6	472 °/s

### İşletim koşulları

İşletimde ortam sıcaklığı	0 °C ilâ 55 °C (273 K ilâ 328 K)
Temiz oda sınıfı (ISO 14644-1)	%40 Override'da sınıf 5; %80 Override'da sınıf 5

### Koruma sınıfı

Koruma sınıfı (IEC 60529)	IP65
Koruma sınıfı robot eli (IEC 60529)	IP67

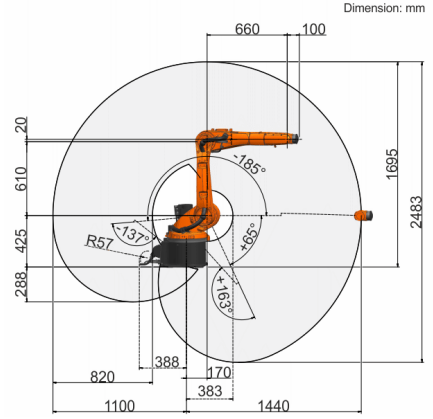
### Kontrol sistemi

Kontrolör sistemi	KR C5
-------------------	-------

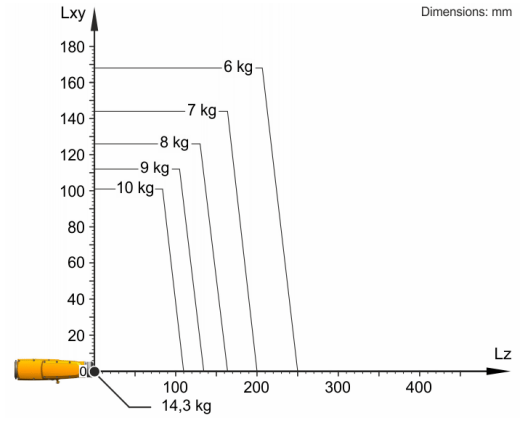
### Sertifikalar

ESD gereksinimleri	IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20
--------------------	-------------------------------

### Çalışma alanı grafiği



### Taşıma kapasitesi diyagramı



KR 10 R1440-2, robotun performansını ve dinamiklerini en iyi şekilde kullanabilmek için 10 kg değerinde bir nominal taşıma kapasitesi için tasarlanmıştır. Yalnızca ağırlık merkezinin konumu 0 mm ve yük durumu için optimize edilmiş ek yük takıldıysa 14,3 kg değerinde maksimum taşıma kapasitesi geçerlidir. Özel yük durumu KUKA.Load veya KUKA Compose ile kontrol edilmelidir. KUKA destek hattı danışmanlık için hizmetinizdedir.

### Montaj flanşı

