



KR 4 R600



Technické údaje

| | |
|--------------------------------------|--|
| Maximální dosah | 601 mm |
| Maximální nosnost | 4,63 kg |
| Přesnost opakování polohy (ISO 9283) | ± 0,015 mm |
| Počet os | 6 |
| Montážní poloha | Podlaha; Strop; Stěna; Libovolný úhel |
| Instalační plocha | 179 mm x 179 mm |
| Hmotnost | ca. 27 kg |

Parametry os

| | |
|---------------|----------------|
| Rozsah pohybu | |
| A1 | ±170 ° |
| A2 | -195 ° / 40 ° |
| A3 | -115 ° / 150 ° |
| A4 | ±185 ° |
| A5 | ±120 ° |
| A6 | ±350 ° |

Provozní podmínky

| | |
|---------------------------|--------------------------------|
| Teplota okolí při provozu | 0 °C až 55 °C (273 K až 328 K) |
|---------------------------|--------------------------------|

Druh ochrany

| | |
|---------------------------------------|------|
| Druh ochrany (IEC 60529) | IP40 |
| Druh krytí zápěstí robota (IEC 60529) | IP40 |

Řídicí systém

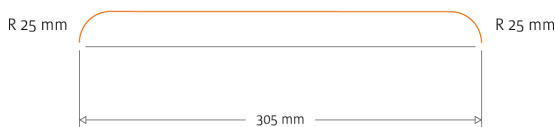
| | |
|---------------|-------------|
| Řídicí systém | KR C5 micro |
|---------------|-------------|

Certifikáty

| | |
|---------------|-------------------------------|
| Požadavky ESD | IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20 |
|---------------|-------------------------------|

Doba cyklu

152 Cyklů za minutu(25 mm / 305 mm / 25 mm, 1 kg)



Obrázek pracovní zóny

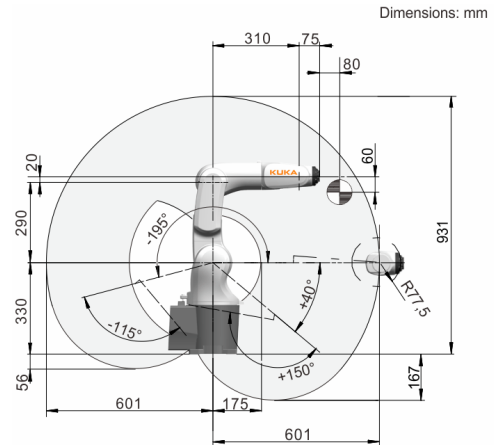
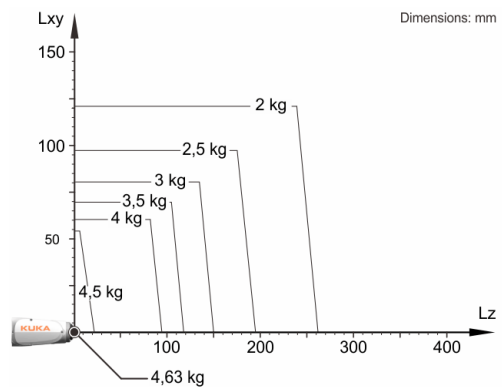


Diagram nosnosti



KR 4 R600 je určen pro jmenovitou nosnost 3 kg, optimálně využívající výkonnost a dynamika robota. Pouze v případě, že umístění těžiště hmoty je 0 mm a že je namontována přídatná zátěž optimalizovaná pro dané zatížení, platí maximální nosnost 4,63 kg. Konkrétní zatěžovací stav je třeba zkontrolovat pomocí KUKA.Load nebo KUKA Compose. Pro další poradenství je Vám k dispozici technická podpora značky KUKA.

Montážní příruba

