

## Automation Solutions\_Linearroboter KR 300LP



Der dreiachsige **Linearroboter KR 300LP** in Portalbauweise verfügt über kartesische Achsen, die über die Robotersteuerung betrieben werden. Die Erfahrung aus einer Vielzahl von Applikationen im Handling und unsere Expertise als einer der führenden Anbieter intelligenter Automatisierungslösungen sind in die Entwicklung des neuen KR 300LP eingeflossen.

Mit dem Einsatz der KR C Steuerung als Wegbereiter für die Automation von heute und morgen setzen wir Maßstäbe. Die Kosten in der Integration, Wartung und Pflege sinken, gleichzeitig steigen Effizienz und Flexibilität nachhaltig. Mit dem weltweiten KUKA-ServiceNetzwerk und dem KUKA RemoteService unterstützen wir Sie online und sichern Ihre Flexibilität und Anlagenverfügbarkeit im laufenden Betrieb.

### Ihr Nutzen

- Durch den modularen Aufbau können Arbeitsräume von 3,75 m<sup>3</sup> bis 675 m<sup>3</sup> realisiert werden und machen damit den KUKA Linearroboter zu einer sicheren Investition für Ihre Automation.
- Durch die geringen Störkonturen unterhalb des Roboters eignet sich dieser optimal zum Verketteten von Arbeitsabläufen, zum Beispiel beim Be- und Entladen, Palettieren, Handling oder Transferieren.
- Mit dem Einsatz bewährter Antriebskomponenten aus der Serienproduktion der Robotik werden höchste Leistung und Zuverlässigkeit erzielt.

### Lieferumfang bestehend aus

- KR 300LP mit Grundhub und einer Basishöhe von 1.750 mm (Boden bis Unterkante Tragarm Achse 1)  
– A1 = 1.500 mm, A2 = 2.500 mm, A3 = 1.000 mm)
- Robotersteuerung KR C

### Optionen

- Stufenweise Huberweiterungen A1–A3
- Stufenweise Höhererweiterung der Ständer
- Handachsmodule
- Zusätzliches Sicherheitsbremssystem A3
- Zentralschmieranlage

## Automation Solutions\_Linearroboter KR 300LP

### Technische Daten

Nenn-Traglast	300 kg
Traglastbereich (abhängig von Hub A3)	254 bis 332 kg
Positionswiederholgenauigkeit	± 0,3 mm
Anzahl der Achsen	3
Arbeitsraum	3,75 m³ bis 675 m³
Gewicht Grundhub A1 – A3 (ohne Ständer, ohne Last)	ca. 2.300 kg

### Geschwindigkeiten

A1	2,6 m/s
A2	2,6 m/s
A3	1,4 m/s

### Hübe

	A1	A2	A3
Grundhub	1.500 mm	2.500 mm	1.000 mm
Maximalhub	45.000 mm	6.000 mm	2.500 mm
Erweiterungsschritte	500 mm	500 mm	250 mm
Mehrgewicht je Erweiterung	175 kg	72,5 kg	13 kg

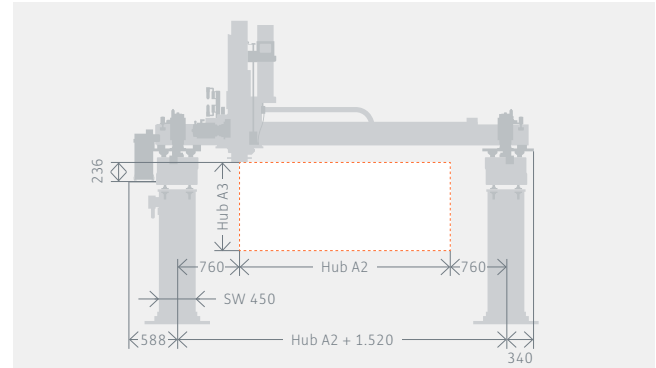
### Traglast-Tabelle

Hub A3	Last (max.)
1.000 mm	332 kg
1.250 mm	319 kg
1.500 mm	306 kg
1.750 mm	293 kg
2.000 mm	280 kg
2.250 mm	267 kg
2.500 mm	254 kg

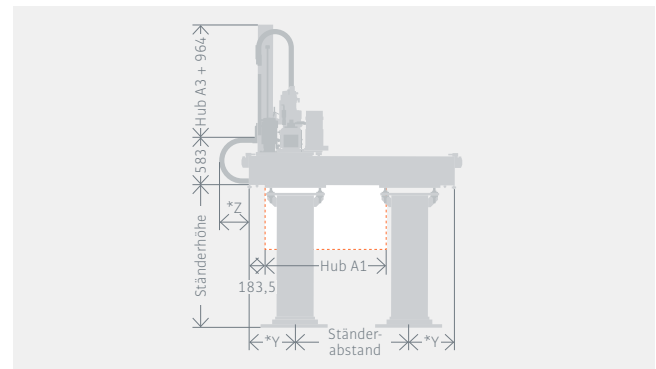
### Ständer

Größe	SW 450
Basishöhe	1.750 mm
Maximalhöhe	3.000 mm
Höhen-Erweiterungsschritte	250 mm
Ständerabstand (max.)	5.000 mm
Tragarmüberstand (max.)	1.250 mm

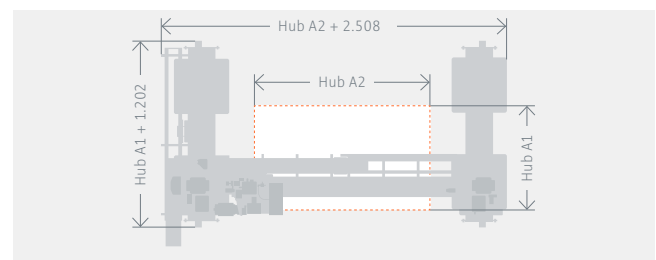
### Arbeitsraum



Vorderansicht



Seitenansicht von rechts



Draufsicht

Maß \*Y\*: ~ Tragarmüberstand (max.) 1.250  
 Maß \*Z\*: ca. 365 (bis Hub A1 von 5.000 – hochangebundene E-Kette)  
 ca. 1.030 (ab Hub A1 von 5.500 – tiefangebundene E-Kette)

Für weitere Informationen kontaktieren Sie uns bitte unter  
[linear.robots@kuka.com](mailto:linear.robots@kuka.com)