



# KR 270 R3100-2 K



#### Dados técnicos

Raio de alcance máximo	3105 mm
Capacidade de carga nominal	270 kg
Capacidade de carga máxima	344 kg
Carga adicional máxima carrossel/	-
balancim/braço	
Exatidão da repetibilidade da	± 0,05 mm
posição (ISO 9283)	
Número de eixos	6
Posição de montagem	Piso
Área de instalação	754 mm x 754 mm
Peso	cerca de 1260 kg

### Dados dos eixos

±185 °
-120 ° / 70 °
-120 ° / 168 °
±350 °
±122,5 °
±350 °
105 °/s
101 °/s
110 °/s
140 °/s
113 °/s
180 °/s

## Condições de operação

Temperatura ambiente em funciona-  $\,$  0 °C até 55 °C (273 K até 328 K) mento

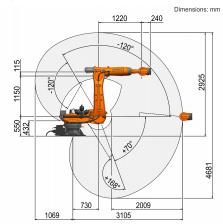
#### Grau de proteção

Grau de proteção (IEC 60529)	IP65
Grau de proteção Mão do robô (IEC	IP65 / IP67
60529)	

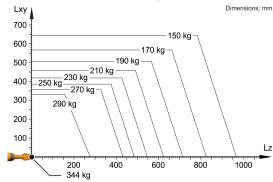
# Unidade de comando

Unidade de comando	KR C5;
	KR C4

## Gráfico de espaço de trabalho



## Diagrama de capacidade de carga



O KR 270 R3100-2 K está configurado para uma capacidade de carga nominal de 270 kg, para usar de forma ideal o desempenho e a dinâmica do robô. Somente se a posição do centro de gravidade da massa for 0 mm e estiver colocada uma carga adicional otimizada para o caso de carga, é válida a capacidade de carga máxima de 344 kg. O caso de carga específico deve ser controlado com KUKA.Load ou KUKA Compose. O Suporte KUKA está à sua disposição para maiores detalhes.

## Flange de montagem

