

KR 10 R1420



Dati tecnici

Massimo raggio d'azione	1420 mm
Carico massimo	-
Carico nominale	10 kg
Carico addizionale nominale giostra/culla/braccio	0 kg / 0 kg / 10 kg
Ripetibilità di posizionamento (ISO 9283)	± 0,04 mm
Numero assi	6
Posizione di montaggio	Pavimento; Soffitto; Parete; Angolo a scelta
Superficie di appoggio	333,5 mm x 307 mm
Peso	ca. 160 kg

Dati degli assi

Campo di movimentazione	
A1	±170 °
A2	-185 ° / 65 °
A3	-137 ° / 163 °
A4	±185 °
A5	±120 °
A6	±350 °
Velocità con carico utile nominale	
A1	220 °/s
A2	210 °/s
A3	270 °/s
A4	381 °/s
A5	311 °/s
A6	492 °/s

Condizioni d'esercizio

Temperatura ambiente per il funzionamento da 5 °C a 45 °C (da 278 K a 318 K)

Classe di protezione

Classe di protezione (IEC 60529)	IP54
Classe di protezione del polso centrale (IEC 60529)	IP54

Sistema di controllo

Sistema di controllo	KR C4 smallsize-2; KR C4 compact
----------------------	-------------------------------------

Dispositivo di comando portatile

Dispositivo di comando portatile	KUKA smartPAD
----------------------------------	---------------

Grafica dello spazio di lavoro

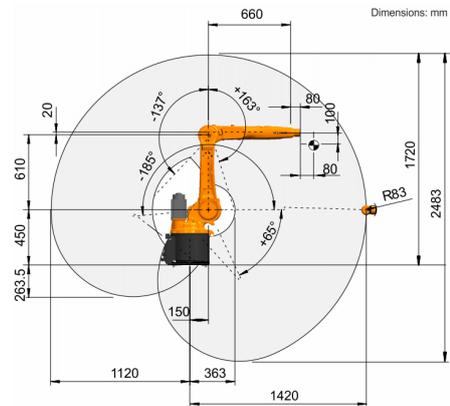
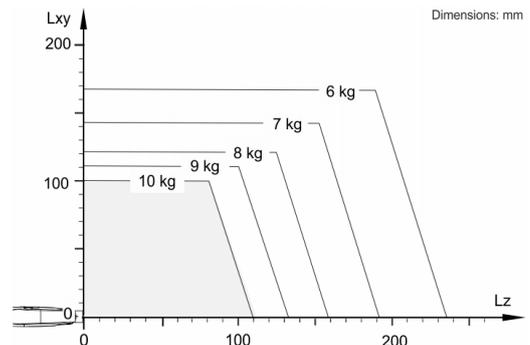


Grafico della portata



Il KR 10 R1420 è progettato per una portata nominale di 10 kg in grado di sfruttare al meglio le prestazioni e la dinamicità del robot. Con distanze di carico ridotte possono essere utilizzati anche carichi maggiori fino al carico utile massimo. La situazione di carico specifica deve essere verificata con KUKA.Load. Per un'ulteriore consulenza il servizio di assistenza KUKA rimane a vostra disposizione.

Flangia d'attacco

