



# KR 20 R3100



#### Dati tecnici

Massimo raggio d'azione	3101 mm
Carico nominale	20 kg
Carico massimo	23,6 kg
Massimo carico addizionale giostra/ culla/braccio	50 kg / 30 kg / 30 kg
Ripetibilità di posizionamento (ISO 9283)	± 0,05 mm
Numero assi	6
Posizione di montaggio	Pavimento; Soffitto; Parete; Angolo a scelta
Superficie di appoggio	603 mm x 480 mm
Peso	ca. 549 kg

# Dati degli assi

•	
Campo di movimentazione	
A1	±185 °
A2	-175 ° / 60 °
A3	-120 ° / 170 °
A4	±350 °
A5	±130 °
A6	±350 °
Velocità con carico utile nominale	
A1	180 °/s
A2	165 °/s
A3	160 °/s
A4	360 °/s
A5	360 °/s
A6	630 °/s

#### Condizioni d'esercizio

Temperatura ambiente per il funziona- da 0 °C a 55 °C (da 273 K a 328 K) mento

# Classe di protezione

•	
Classe di protezione (IEC 60529)	IP65
Classe di protezione braccio (IEC 60529)	IP65
Classe di protezione polso del robot (IEC 60529)	IP65

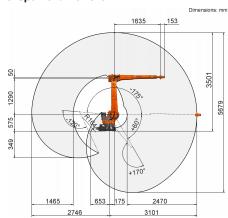
### Sistema di controllo

Sistema di controllo	KR C5;
	KR C4

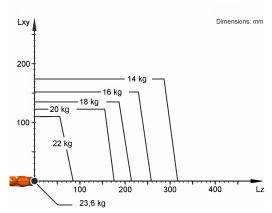
### Certificati

Requisiti ESD IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20

## Grafica dello spazio di lavoro



### Grafico della portata



Il KR 20 R3100 è progettato per una portata nominale di 20 kg in grado di sfruttare al meglio le prestazioni e la dinamicità del robot. Il carico utile massimo di 23,6 kg vale solo quando sono applicati una posizione del baricentro di 0 mm e un carico aggiuntivo ottimizzato per la situazione di carico. La situazione di carico specifica deve essere verificata con KUKA.Load o KUKA Compose. Per un'ulteriore consulenza il servizio di assistenza KUKA rimane a vostra disposizione.

## Flangia d'attacco

