



LBR iisy 11 R1300



Données de base

Type de cinématique	A bras articulé
Cobot	Oui

Critères de sécurité	Catégorie 3 et niveau de performance d selon EN ISO 13849-1
----------------------	---

Caractéristiques techniques

Portée maximum	1300 mm
Charge nominale	11 kg
Charge maximum	11,72 kg
Répétabilité de position (ISO 9283)	± 0,05 mm
Nombre d'axes	6
Position de montage	Sol; Plafond; Mur; Angle quelconque
Surface au sol	275 mm x 275 mm
Poids	env. 46,3 kg

Caractéristiques des axes

Plage de mouvements	
A1	±185 °
A2	-230 ° / 50 °
A3	±150 °
A4	±180 °
A5	±110 °
A6	±220 °
Vitesse avec charge nominale	
A1	200 °/s
A2	200 °/s
A3	200 °/s
A4	230 °/s
A5	260 °/s
A6	430 °/s

Conditions de service

Température ambiante lors du service	0 °C à 45 °C (273 K à 318 K)
--------------------------------------	------------------------------

Mode de protection

Degré de protection (IEC 60529)	IP54
---------------------------------	------

Contrôleur

Contrôleur	KR C5 micro
------------	-------------

Certificats

Exigences ESD	IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20
---------------	-------------------------------

Graphique d'enveloppe d'évolution

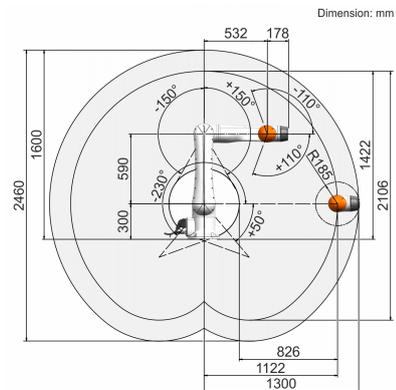
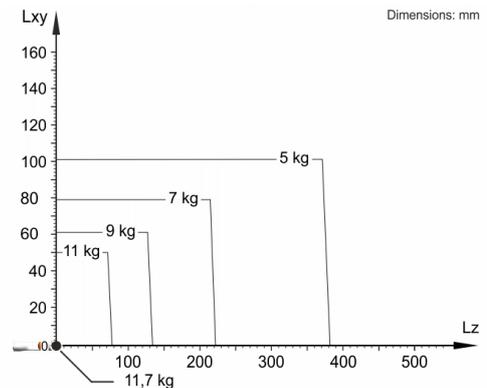
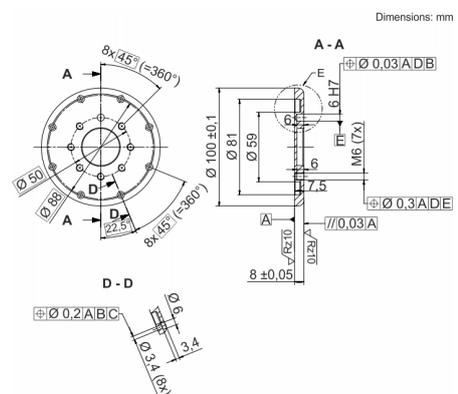


Diagramme des charges



LBR iisy 11 R1300 est conçu pour une charge nominale de 11 kg pour une utilisation optimale de la performance et de la dynamique du robot. La charge maximum de 11,72 kg s'applique uniquement si la position du centre de gravité = 0 mm. Les cas de charge spécifiques doivent être contrôlés avec KUKA Load ou KUKA Compose. Notre assistance technique KUKA Support est à votre disposition pour vous conseiller.

Bride de fixation



Le robot dispose d'une alimentation en énergie interne de l'axe 1 à l'axe 6 avec 8 câbles de commande et un câble Ethernet 1 Gbit pouvant être utilisée par le client.